

論文の内容の要旨

論文題目 生物模倣型音響センシングの研究

氏 名 小野順貴

1 本論文の目的

本論文の目的は、生物が進化の過程で獲得した多様な聴覚系の機能・構造に着目し、これらを模倣することにより新しい音響センシングの原理、デバイスの構造を提案することである。内容的には、本論文は大きく以下の二部よりなる。

1.1 零点表現に基づくサブバンド信号処理

音声や楽音の主要な部分は疑似周期信号であり、基本周波数成分とその高調波成分からなる線形な周波数構造をもつ。このような信号に対して高い認識能力を示す人間の基底膜の周波数分解はwaveletのような対数線形構造であり、任意の基本周波数の入力信号を分析できる大きな特長を有する。一方、対数線形構造においては、フィルタの帯域幅は中心周波数に比例して広がるため、高次高調波は分解されず、従来の信号処理においては有害とされていた調波成分間の干渉を生じる。しかし、ピッチ知覚、位相知覚、聴覚神経パルスのピッチ同期の性質等の生理学的、心理物理学的な知見からは、聴覚系では調波間干渉が有効な特徴として用いられている可能性があると考えられる。本論文第I部の目的は以上のような問題意識から、調波間干渉からの特徴抽出を時間領域の零点を用いてモデル化し、対数線形な周波数分解に適した新たな調波信号分析法を提案することである。

1.2 生物模倣型音源定位センサ

本論文第II部の目的は、生物の巧みな音源定位の仕組みに着目し、これを新たなセンシング構造として定式化することである。現在、マイクロフォンアレイを用いた音源定位については、多くの信号処理手法が提案されている。しかし、多くの生物は唯二つの耳により、的確に音源位置を定位することができる。これは生物の耳が、自由空間に設置されたマイクロフォンとは異なり、外耳、鼓膜等の聴覚器自体が方向依存性音響フィルタとして働くことにより音源位置情報を適切に符号化する仕組みを持つためである。本論文では、1)人間、2)メンフクロウ、3)ヤドリバエの音源定位に着目し、これらの聴覚器をモデル化した音源定位センサについて論じる。

2 本論文の構成

本論文は序論、結論と下記6章の8章構成となっている。

第I部—零点表現に基づくサブバンド信号処理

- 1) 解析信号と調波間干渉の零点表現
- 2) 対数微分分解に基づくAM-FM解析
- 3) ピッチ不变な調波間干渉を生じるフィルタバンクの理論

第II部—生物模倣型音源定位センサ

- 4) 単耳音源定位センサ
- 5) メンブロウをモデルとした2次元音源定位センサ
- 6) ハエをモデルとした微分検出型音源定位センサ

3 本論文の結果

3.1 零点表現に基づくサブバンド信号処理

1) 解析信号と調波間干渉の零点表現

第一部の議論の準備として、AM-FMを論じるための解析信号表現、および、調波間の干渉成分を記述する零点表現について基本的な性質を確認した。また、解析信号の取得法として、

$$\frac{G_i(\omega)}{G_r(\omega)} = H(\omega) = \begin{cases} -j & (\omega > 0) \\ 0 & (\omega = 0) \\ j & (\omega < 0) \end{cases} \quad (1)$$

を満たす直交位相フィルタ対 $G_r(\omega)$, $G_i(\omega)$ が因果的フィルタとして構成できること、このとき、同一入力に対するフィルタ対の出力として、解析信号の実部と虚部が得られることを示した。

2) 対数微分分解に基づくAM-FM解析

サブバンド信号のAM(振幅変動), FM(周波数変動)を扱う新たな信号処理の枠組として、対数微分分解を提案した。対数微分分解とは、解析信号に対する複素対数の時間微分として定義される演算であり、

$$s(t) = a(t) \sum_{n=N}^{N+k} c_n e^{jn\omega_0 t} = c \cdot a(t) e^{jN\omega_0 t} \prod_{n=1}^k (e^{j\omega_0 t} - \alpha_n) \quad (2)$$

とかかれるサブバンド信号に対して ($a(t)$ は高調波共通のAM成分, ω_0 はピッチ周波数, α_n は零点),

$$\frac{d}{dt} \log s(t) = \frac{\dot{s}(t)}{s(t)} = \frac{\dot{a}(t)}{a(t)} + jN\omega_0 t + \sum_{n=1}^k \frac{j\omega_0 e^{j\omega_0 t}}{e^{j\omega_0 t} - \alpha_n} \quad (3)$$

のように、1) キャリアのAM成分(第1項), 2) キャリアのFM成分(第2項), 3) 高調波間の干渉によるAM-FM変動成分(第3項)、という加法的な分解を与える。次に、式(3)第3項で表される干渉成分の要素関数

$$\Upsilon(t, \alpha) = \frac{j\omega_0 e^{j\omega_0 t}}{e^{j\omega_0 t} - \alpha} \quad (4)$$

を基底波形と定義し、この関数の性質として、1) α が単位円の内側にある基底波形と外側にある基底波形が直交すること、2) α を単位円に近づけた極限では、基底波形の虚部が周期 δ 関数になること、3) 相互相關関数もまた基底波形で表されること、等を定理として証明した。これらの性質に基づき、対数微分分解に整合フィルタを用いることでサブバンド信号の零点が最適検出できることを示し、また、ピッチ抽出やAM-FM解析といったより具体的な特徴抽出への応用を示した。

3) ピッチ不变な調波間干渉を生じるフィルタバンクの理論

サブバンド信号の零点表現の導入に基づき、入力信号のピッチに依存しない新たな調波信号分析手法を提案した。入力信号

$$f(t) = \sum_{n=1}^N c_n e^{jn\omega_0 t} \quad (5)$$

に対して、サブバンド信号の零点分布は

$$s^{(k)}(t) = \sum_{n=1}^N c_n H^{(k)}(n\omega_0) e^{jn\omega_0 t} = \gamma^{(k)}(\omega_0) \prod_{n=1}^N (e^{j\omega_0 t} - \alpha_n^{(k)}(\omega_0)) \quad (6)$$

となり (k はフィルタの帯域を示すインデックス, $\alpha_n^{(k)}$ が零点), 一般にフィルタの特性 $H^{(k)}(\omega)$ を介して入力信号のピッチ ω_0 に依存する。本章では、サブバンド信号の零点分布をピッチ不变な特徴量とする目的として、1) サブバンドの零点分布がピッチによらず相似となる, 2) 任意のサブバンド間の零点分布が相似となる, の 2 つの条件を設定し, これを満たす唯一のフィルタバンクとして,

$$H^{(k)}(\omega) = \left(\frac{\omega}{\omega^{(k)}} e^{1-\frac{\omega}{\omega^{(k)}}} \right)^u e^{-jv \log \frac{\omega}{\omega^{(k)}}} \quad (7)$$

という周波数特性をもつ定 Q 周波数領域ガンマチャーブフィルタを解析的に導出した (u は Q 値, v は位相遅れの量を決める正の実数, $\omega^{(k)}$ はフィルタの中心周波数)。このフィルタバンクにおいては、入力信号の Fourier 係数 (式 (5) の c_n) とサブバンドの零点 (式 (6) の $\alpha_n^{(k)}$) の相対的な分布は、入力信号のピッチに依らず一対一に対応する。数値実験により、各サブバンドで検出された零点を接続していくことにより、ピッチ不变な特徴抽出が実現されることを示した。

3.2 生物模倣型音源定位センサ

4) 単耳音源定位センサ

人間の聴覚系を模倣した単耳音源定位センサについて論じた。人間は単耳でも音源の仰角方向を定位できることが知られており、多くの心理物理学的な実験により、耳介の音源方向に依存したフィルタリングにより生じる周波数軸上の急峻な dip(零点) が重要な手がかりになっていると考えられている。本章ではこのような知見に基づき、まず、耳介を反射板としてモデル化し、受音点と反射板からなる音響系では、直接音と反射音による干渉により周波数軸上に零点を生じることを示した。また幾何音響解析に基づき、反射板形状と零点周波数の関係を導出した。次に、人間の蝸牛基底膜の周波数分解が対数線形であることに着目し、音源方向に対して零点周波数の対数が線形に変化することを最適条件と設定し、これを満たす最適反射板(耳介)形状として“対数らせん”を導出した。これらの理論に基づき、1) 耳介、2) 外耳道、3) 蝸牛基底膜、という人間の聴覚系を、1) 対数らせん型反射板、2) 指数ホーン、3) Fishbone 型音響センサにより模倣した、単耳音源定位センサを実現した(図 1)。ここで Fishbone 型音響センサとは、蝸牛基底膜と等価な機械系であり、入力された音響信号を対数線形に周波数分解する素子である。また、本センサを用いた実験を行ない、広帯域雑音の音源に対して、17° 以内の精度で音源定位が可能であることを示した。

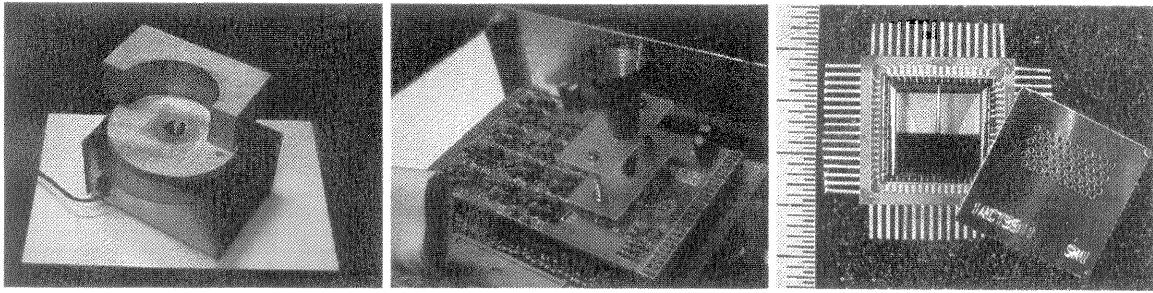


図 1: 左: 単耳音源定位センサ全体, 中: 指数ホーンと增幅回路, 右: Fishbone 型音響センサ

5) メンフクロウをモデルとした 2 次元音源定位センサ

非対称な外耳形状により高い音源定位能力をもつメンフクロウ(図 2 左)を模倣し、1) 音源の仰角・方位角情報の、強度差・時間差への符号化、2) 特徴量から方向情報への適切な復号化、という原理により、2 つのマイクロフォンで 2 次元的な音源定位を行なうセンサについて論じた。1) のような符号化を行なう音響系として、幅方向に一様な 2 次元的な放物面を集音板を提案し、実際にこの集音板と 2 つのマイクロフォンを用いた

センサを製作し(図2右), 実験によりこれを確認した。また, 2)の復号化に関しては, 集音板の指向性が周波数依存性をもつことから, 1)サブバンド分解, 2)サブバンドごとの特徴量(強度差・時間差)の抽出, 3)特徴量から方向情報への復号化, 4)サブバンド情報の統合, という信号処理過程が必要になることを論じ, それぞれを, 1)定Qフィルタバンク, 2)時空間勾配法, 3)校正表と双線形近似を用いた補間, 4)投票法により具体的に実現した。また, 広帯域雑音を音源とした実験を行ない, 本センサが10[ms]程度の高時間分解能で, 方位角-45°~45°, 仰角-15°~15°の範囲の音源を3°以内の誤差で定位できることを示した。

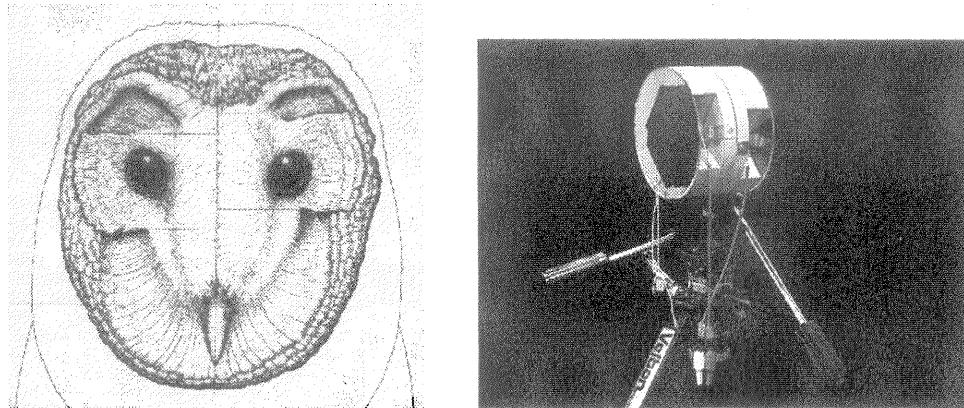


図2: 左: メンフクロウの外耳形状(E. I. Knudsen(1981)), 右: メンフクロウ型2次元音源定位センサ

6) ハエをモデルとした微分検出型音源定位センサ

非常に小さな体長でありながら, 音源に対して鋭い方向知覚を有するヤドリバエの聴覚器官(図3左)を模倣した音源定位センサについて論じた。まず一般論として, 微小振動板に働く音場は, 1)振動板に一様に働く同相駆動力成分, 2)振動板を回転させようとする逆相駆動力成分(偶力), に分解できること, これらを独立に検出することによって音源定位が可能となることを示した。一般のマイクロフォンでは同相成分しか検出できず, 逆相成分は差分により求められているため微小領域でこれを求めることが困難であるが, ヤドリバエの聴覚器官(図3左)においては, 1)中央支持された振動板が, 逆相成分(偶力)を検出する最適構造となっていること, 2)同相成分に対する感度を減じ, 相対的に逆相成分への感度を高める構造をもっていることにより, 微小な逆相成分を検出する構造をもつことを論じた。また予備実験として, ヤドリバエの振動板中央支持構造を導入した圧電型のセンサを試作し(図3右), 検出感度を確認した。

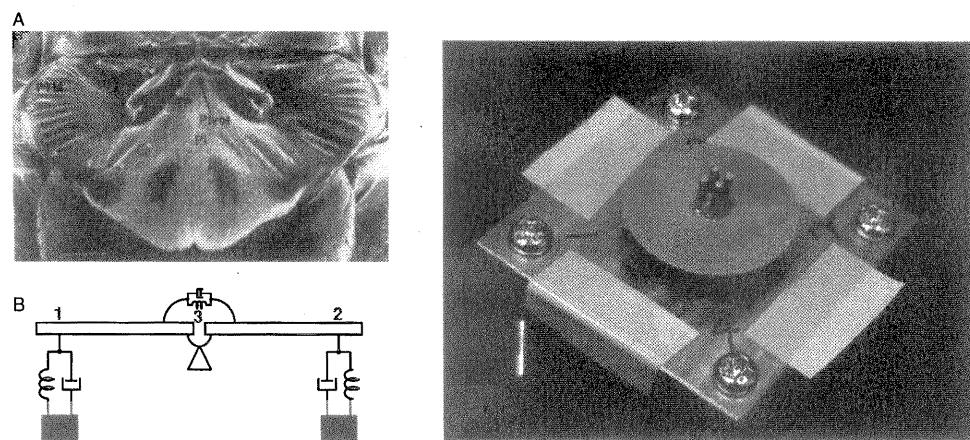


図3: 左: ヤドリバエの聴覚器官とその機械モデル(R. N. Miles(1995)), 右: ヤドリバエ型音源定位センサ