

[別紙2]

審査の結果の要旨

氏名 杉野 弘和

生物の体は、様々な種類の細胞からなる細胞集団として存在する。生化学的手法により細胞を解析するためには、多種の細胞が混在する細胞集団から特定種類の細胞を分離する操作が必要である。そのため、細胞を一つひとつ解析して分離するセルソーターは基礎研究から臨床検査まで幅広く利用されている。しかし、既存のセルソーターは、試料の空气中への飛散、装置内の残留物の試料への混入といった問題を抱えている。そのため、病原体感染細胞や幹細胞を分離することは困難である。そこで近年、密封された無菌環境を提供できるマイクロ流体チップを使った分離技術の開発が盛んに行われており、チップ内で細胞を検出分離する様々な技術が報告されている。マイクロ流体チップにおいて細胞をソーティングする利点として、密封かつ無菌な環境を利用できるだけではなく、ソーター機能の下流に細胞の遺伝子発現の解析機能を組み込むことにより、個別に分離した細胞を迅速に解析することが可能となる点が挙げられる。しかし、複数種の細胞を各細胞集団に同時に分離する技術は未だに確立されていない。また、無菌環境を提供できるマイクロ流体チップ内において、幹細胞などの希少な細胞を分離するためには、オンチップソーターの分離のスループットを向上させる必要がある。本論文では、温度感受性ポリマーのゾルゲル相転移を利用した流体制御技術を応用することにより、オンチップセルソーターの開発において重要な課題である、多色検出・多方向分離、分離の高スループット化の解決を目指し、多分岐型および並列型オンチップソーターの開発が記載されている。

まず、第1章では、本研究の背景、本研究の目的、および本研究の概要が述べられている。

第2章では、温度感受性ポリマーの相転移に基づく流体制御を用いた多分岐型オンチップソーターの開発が述べられている。多くのオンチップソーターは2分岐型流路による回収・廃棄の2方向分離を行っているため、一度に分取できる細胞集団は1種類に限られている。これは細胞分離技術の多くが多方向分離への機能拡張が困難であるからであり、多分岐型の流路において細胞を分離する新規技術の開発が望まれている。温度感受性ポリマーのゾルゲル相転移を利用した流体制御法は、マイクロ流体チップの任意の位置において加熱により流体を制御することができる。この特徴を利用することにより、多分岐型流路における流体制御法を考案した。まず、低温でゾル状態、高温でゲル状態を示す Mebiol Gel (Poly(*N*-isopropylacrylamide)-co-poly(oxyethylene))と試料を混ぜ、サンプル溶液としてチップに流し込む。Mebiol Gel を含むバッファ溶液により、流路中央へ絞り込まれたサンプル溶液は、分離対象の検出がない場合、廃棄用の中央の分岐へ流れる。分離対象を検出した際は、局所加熱により分岐点のうち四カ所において Mebiol Gel のゲル化を引き起こし、分離対象を特定の流路へと分離す

る。Mebiol Gel の相転移は可逆的であるため、加熱が終わると再びゾル状態に戻る。マイクロ流体チップは、ポリジメチルシロキサンとガラスを材料にソフトリソグラフィー法により作製した。分岐部分の流路サイズは、幅 20 μm 、深さ 5 μm である。ガラスにはクロムと金のドットパターンを蒸着した。この金属パターンは、ソーティングに際して赤外レーザーを吸収し、流体を加熱するためのヒーターとしての役割を果たす。次に、蛍光を測定して赤外レーザーを照射する蛍光顕微鏡システムを構築した。分離対象からの蛍光をプリズムにより分光して 16 個の受光面を持つ光電子増倍管（16Ch. PMT）により測定した。これにより波長域 500~800 nm の蛍光を 16 分割した蛍光スペクトルを 2 ms 毎に取得した。チップ内の 4 カ所の加熱は、音響光学偏向器（AOD）により赤外レーザーを 4 カ所に連続照射する方法を採用した。蛍光測定から赤外レーザーの照射位置の切り替えまでの一連の動作を制御するソフトウェアを開発し、分離対象の検出分離を自動化した。構築した分離システムにより蛍光波長の異なる 4 種類の蛍光ビーズを分離することにより、多分岐流路における流体制御を実現した。分離性能を評価したところ、赤外レーザーの照射時間が 60 ms の条件下では、標的の回収率と分離後の純度はともに 90%以上を達成した。次に、蛍光タンパク質を発現させた大腸菌のソーティングを試みた。EGFP (Enhanced Green Fluorescent Protein)、Phi-Yellow、DsRed を発現させた各大腸菌をチップに流し、異なる分岐へと分離することに成功した。蛍光ビーズのソーティングと同様に、赤外レーザーの照射時間が 60 ms の条件下では、標的の回収率と分離後の純度はともに 90%以上であった。続いて、ソーティングが大腸菌に及ぼす影響を調べるために、ソーティング後の大腸菌の生存率を測定した。GFP を発現させた大腸菌を多分岐ソーターによりソーティングし、ソーティング後の大腸菌をチップより取り出し、死細胞の染色する試薬である Propidium Iodide (PI) により染色した。EGFP と PI の蛍光強度より、生細胞と死細胞の細胞数を算出し、約 80% の細胞がソーティング後に生存していることが確認できた。このように、本研究では、今まで実現が困難であったチップ内における多色検出と多方向分離を行うシステムを開発した。4 種類の蛍光ビーズと 3 種類の蛍光タンパク質を発現させた大腸菌を判別し、異なる分岐へと流し分けることに成功した。

第 3 章では、温度感受性ポリマーの相転移に基づく流体制御を用いた並列型オンチップソーターの開発が述べられている。複数のソーターを 1 枚のチップに集積して並列処理することにより分離のスループットが向上すると期待されているが、実用的な並列処理方法はほとんど報告がない。これは、ソーティングには、蛍光強度の測定、分離対象の検出、分離の動作の 3 つを、各流路において行う必要があり、集積化に伴い制御装置の数が増加し、装置全体が複雑化することが原因であると考えられる。本研究では、多分岐型ソーターの開発において確立した複数個所にゲルバルブを作る技術を応用し、1 つのレーザー照射系により複数の流路を制御する方法を開発した。多分岐ソーターの装置を改良して並列ソーターの装置を構築した。並列配置した各流路からの蛍光を、16Ch.PMT により測定する。分離対象がある流路で検出した場合、その流路に対して、AOD により赤外レーザーを照射する。この方法により、1 台の赤外レーザーと 1 台の AOD で集積された各流路の流体制御が可能となると考えた。安定したソーティングを行うためには、各

流路においてサンプル溶液をバッファ溶液により絞り込む必要がある。流路を三次元に展開させて立体交差させることにより、サンプル溶液とバッファ溶液の導入口を1つずつにまとめたチップを作製した。構築した分離システムにより、蛍光ビーズのソーティングを試みた。その結果、各流路において蛍光ビーズを検出分離することが出来た(図7)。また、GFPを発現させた大腸菌の分離にも成功した。分離性能を評価したところ、10 ms の赤外レーザー照射により、80%以上の回収率を達成した。このように、1つのレーザー照射系により 8 つの流路の流体を制御することに成功し、各流路において蛍光ビーズおよび大腸菌のソーティングに成功した。

第4章では、本研究のまとめと展望が述べられている。

以上のように、学位申請者は温度感受性ポリマーのゾルゲル相転移現象を利用して、細胞を多色検出して多方向へと分離する多分岐型オンチップソーターと、一枚のチップに集積された各流路で細胞を分離する並列型オンチップソーターを開発した。この技術は、病原体感染細胞や幹細胞の分離へ応用可能であり、医学、薬学研究に大きく貢献すると期待される。よって、本研究を行った杉野弘和は博士（薬学）の学位をうけるにふさわしいと判断した。